Vom Blitzeinschlag bedingter Spannungsverlauf an einer am Ende einer Freileitung angeschlossenen Kapazität

Bericht an die Forschungskommission des SEV und VSE für Hochspannungsfragen (FKH)

von

K. Berger, Zürich und J. Giaro, Winterthur

Sonder-Abdruck aus dem Bulletin SEV, Jahrgang 1944

1 9 4 3 A.-G. Fachschriften ·Verlag & Buchdruckerei, Zürich

S 1380 - 250 - XII. 43.

•

Sonder-Abdruck aus dem Bulletin des SEV, Jahrgang 1944

Vom Blitzeinschlag bedingter Spannungsverlauf an einer am Ende einer Freileitung angeschlossenen Kapazität

Bericht an die Forschungskommission des SEV und VSE für Hochspannungsfragen (FKH), von K. Berger, Zürich, und J. Giaro, Winterthur

In der vorliegenden Arbeit wird die Schutzwirkung einer Kapazität beim Blitzeinschlag auf eine Freileitung auf Grund | co

quasistationärer Betrachtungen berechnet. Die Formeln für den allgemeinen Fall und einige spezielle Fälle werden abgeleitet und die Spannungskurvenformen untersucht. Durch Einführung der «relativen Parameter» gelingt es, die Zahl der unabhängigen Parameter für die Extremwerte der Spannung auf 2 zu reduzieren. Damit lassen sich diese Werte als ebene Kurvenscharen darstellen. Einige Kurvennetze sind als Beispiele der Auswertung angeführt.

Die Resultate besitzen allgemeine Gültigkeit für den Ausgleichsvorgang in einem gedämpften Schwingungskreis, der durch eine exponentiell abfallende EMK angestossen wird.

1. Einleitung und Voraussetzungen der Rechnungsmethode

Der Spannungsverlauf an einem Kondensator, der am Ende einer vom Blitz getroffenen Freileitung angeschlossen ist, hängt von vielen Faktoren ab, z. B. Leitungseigenschaften, Erdungswiderstand, Grösse der Kapazität selbst, Höhe und Halbwertdauer der Blitzspannung. Es besteht eine grosse Mannigfaltigkeit der Kurvenformen, nach denen die Spannung am Kondensator ansteigt und abklingt. Die Untersuchung dieser Kurven und ihrer Abhängigkeit von den erwähnten Faktoren ist das Ziel dieser Arbeit.

Zunächst werden die theoretischen Unterlagen für die Kurven oder Kurvennetze geschaffen, welche für die gegebenen Leitungs-, Kondensator-, Blitz- und Erdungs-Eigenschaften die maximalen Spannungen und ihre Zeitpunkte bestimmen lassen. Dazu sind prinzipiell zwei Untersuchungsmethoden möglich: Eine wellenmässige und eine quasistationäre Berechnung. In der vorliegenden Arbeit wird die zweite Methode benützt, die für nahe und sehr nahe Blitzeinschläge genügend genau ist und einen guten Ueberblick über dieses ziemlich verwickelte Problem gibt¹). Calcul de l'effet protecteur d'une capacité, en cas de coup de foudre sur une ligne aérienne, en considérant un état quasistationnaire. Etablissement de formules valables en général et pour quelques cas particuliers; examen des courbes de tension. L'introduction des paramètres relatifs permet de ramener à deux le nombre des paramètres indépendants pour les valeurs extrêmes de la tension. Ces valeurs peuvent ainsi être représentées par des groupes de courbes planes. Exemples de quelques réseaux de courbes.

Les résultats sont valables d'une manière générale pour les phénomènes transitoires engendrés par une f. é. m. d'allure exponentielle dans un circuit amorti.

Um das Problem rechnerisch behandeln zu können, sollen folgende Voraussetzungen über die Form des Blitzstromes und die Leitungskonstanten gemacht werden:

a) der Blitzstrom habe gemäss Fig. 1 einen exponentiellen Verlauf mit einer sehr steilen Stirn



(Frontdauer gleich Null oder jedenfalls $<1\,\mu{\rm s})$ und einer Halbwertdauer

$$T_{b} = T \cdot \ln 2 = 0,693 T$$
$$i_{b} = i_{sb} \cdot e^{-\alpha t} = i_{sb} \cdot e^{-t/T}$$

 i_{sb} ist der Scheitelwert, a die reziproke Rückenzeitkonstante des Blitzstromes.

b) Die Freileitung nehmen wir als kapazitätsund verlustfrei an, ihre Induktivität L als räumlich konzentriert, was bei nicht zu langen Leitungen, d. h. bei nahen Blitzeinschlägen zulässig ist. Ferner bezieht sich die vorliegende Arbeit auf den Fall des einphasigen Blitzeinschlages (Fig. 2). Die

621.316.936

¹) Der andere Grenzfall der sehr weit entfernten Blitzeinschläge, d. h. jener, bei denen das Spiel der Hin- und Rückwellen zwischen Einschlag und Kapazität keine Rolle spielt, weil die grösste Kondensatoraufladung bereits vor der Ankunft der 2. Hinwelle zustande kommt, lässt sich sehr einfach berechnen. Siehe dazu A. Métraux und Rutgers, CIGRE 1939, Bericht 107; H. Meyer, Bull. SEV 1940, S. 597.

Uebertragung auf Mehrleitersysteme bildet keine Schwierigkeiten.

c) Auch die Kapazität nehmen wir als punktförmig an (Kondensator). Sie sei am Leitungsende angeschloseen²).

d) Der beim Blitzeinschlag wirksame Erdungswiderstand R ist unter Vernachlässigung des Spannungsabfalles am Ueberschlagslichtbogen auf der Leitung (Fig. 2) der aus Erdungswiderstand und



abgewendeter Leitungsimpedanz resultierende Betrag. Er wird gegeben durch das als konstant angenommene Verhältnis von Spannung an der Erdung zum Strom, der aus dem Blitzkanal, nicht aber zur Schutzkapazität fliesst. R_e ist höchstens gleich dem Wellenwiderstand der abgewendeten Leitungsseite $(500 \ \Omega).$

Nach diesen Voraussetzungen ergibt sich aus dem Prinzipschema der Fig. 2 das Ersatz-Schaltungsschema der Fig. 3a bzw. Fig. 3b.

- 2. Formelzeichen
- a) Leitungsgrössen:
- L punktförmige Induktivität der Leitung,
- C am Ende der Leitung angeschlossene Kapazität,
- R aus Erdungswiderstand R_e beim Blitzeinschlag und Wellenwiderstand der abgewendeten Leitungsseite resultierender Ableitungswiderstand $(R < 500 \ \Omega)$,
- β Dämpfungskonstante des aus Leitungsinduktivität L, Widerstand R und Kapazität C gebildeten elektrischen Kreises,
- ν_0 Eigenkreisfrequenz des verlustlosen Kreises aus L und C,
- ν Eigenkreisfrequenz des nicht verlustlosen schwingenden Kreises aus L, C und R.
- μ Zeitfaktor des aperiodisch ge. dämpften Kreises,
- $\beta_0 = \beta / \nu_0$ relative Dämpfungskonstante oder Dämpfungszahl,
 - *i* Momentanwert des Leitungsstromes,

2) Praktisch dürfen auch kurze Kabelstücke als punktförmige Kondensatoren betrachtet werden. Dies gilt, solang das Kabel kürzer ist als die vorgeschaltete Freileitung und solang die Laufzeit einer Welle über das Kabel viel kleiner ist als die Zeit bis zum Erreichen des Spannungsmaximums. Diese Zeit t_m kann den Kurven der Fig. 7 und 8 des Berichtes entnommen werden.

- i_e Momentanwert des Stromes in der Leitungserdung,
- u_e Momentanwert des Spannungsabfalles am Erdungs-Widerstand,
- u, umax Momentan- und Maximalwert der Spannung an der Kapazität,
 - κ , ξ Rechnungsgrössen,
- $\delta_0 = \beta_0 \alpha_0$ resultierende relative Dämpfungskonstante;
 - b) Blitzstromgrössen:
 - T Rückenzeitkonstante des Blitzstromes,
 - $\alpha = 1/T$ reziproke Rückenzeitkonstante,
 - $\alpha_0 = \alpha/\nu_0$ relative reziproke Rückenzeitkonstante des Blitzstromes,
 - i_{b} , i_{sb} Momentan- und Scheitelwert des Blitzstromes,
- $e_s = i_{sb} \cdot R$ Blitzstromspannungsabfall am Erdungswiderstand R (Scheitelwert):
 - c) Zeitgrössen:
 - t, t_m Zeit allgemein und Maximalspannungszeit,
- $\tau = t/T, \tau_m = t_m/T$ relative Zeit allgemein und relative Zeit des Spannungsmaximums,
- $\vartheta = \nu t, \vartheta_m = \nu t_m$ Zeitwinkel allgemein und Zeitwinkel der maximalen Spannung,

 $\Theta = \mu t, \Theta_m = \mu t_m$ Zeitargument allgemein und Zeitargument der maximalen Spannung.

3. Allgemeine Lösung des Problems

Nach den im vorigen Abschnitt angeführten Voraussetzungen dürfen wir die Schaltung Fig. 3a den weiteren Betrachtungen zugrunde legen. Diese Schaltung kann auch durch die Schaltung 3b er-



Quasistationäres Ersatzschema zur Fig. 2

setzt werden, was aus der Formel (1) ersichtlich ist *). Die Schaltung Fig. 3a gibt folgende Beziehungen:

und

$$i_b = i_e + i = i_{sb} \cdot \varepsilon^{-\alpha t}$$

$$u_e = i_e \cdot R = L \cdot rac{\mathrm{d}i}{\mathrm{d}t} + u$$

Durch Einführen von

*) Die Ersatzschaltung folgt auch direkt aus dem Helmholzschen Satz von der Ersatzstromspannungsquelle in Netzen, siehe K. Küpfmüller, Einführung in die theoretische Elektrotechnik, 1939, Springer, Berlin.

$$i = C \cdot \frac{\mathrm{d}u}{\mathrm{d}t}$$
 und $\frac{\mathrm{d}i}{\mathrm{d}t} = C \cdot \frac{\mathrm{d}^2 u}{\mathrm{d}t^2}$

bekommt man

$$L C \frac{\mathrm{d}^2 u}{\mathrm{d}t^2} + R C \frac{\mathrm{d}u}{\mathrm{d}t} + u = R \cdot i_{sb} \cdot \varepsilon^{-\alpha t} =$$
$$= e_s \cdot \varepsilon^{-\alpha t} = e(t) \qquad (1)$$

und schliesslich

$$\frac{\mathrm{d}^2 u}{\mathrm{d}t^2} + 2\beta \frac{\mathrm{d}u}{\mathrm{d}t} + r_0^2 u = e_s r_0^2 \varepsilon^{-\alpha t} \qquad (1a)$$

wo

$$R/L = 2 \beta \tag{2}$$

$$1/LC = v_0^2 \tag{3}$$

$$R i_{sb} = e_s \tag{4}$$

es ist der Scheitelwert der Blitzspannung am Erdungswiderstand, wenn der ganze Blitzstrom ihn durchfliesst. β ist die Dämpfungskonstante des behandelten Kreises und ν_0 die Eigenfrequenz, wenn kein Verlustwiderstand vorhanden wäre.

Die Gleichung (1), welche ohne weiteres dem Schaltungsschema 3b entspricht, können wir beispielsweise durch die Variation der Konstanten lösen.

Einfacher gelangen wir zur Lösung, wenn wir die Störungsfunktion in der Gleichung (1)

$$e(t) = e_s \varepsilon^{-\alpha t}$$

als Schwingung der komplexen Kreisfrequenz $\mathfrak{h} = -a + \tilde{j} \omega$ betrachten 3), wobei wir im Endresultat $\omega = 0$ einsetzen. So erhalten wir

$$e(t) = e_s \varepsilon^{-\alpha t} = \text{Realteil von } e_s = e_s \varepsilon^{\mathfrak{h}}$$

und können jetzt das Problem in komplexer Schreibweise lösen.

Im allgemeinen Fall setzt sich die Spannung U an der Kapazität C (Fig. 3b) aus einer stationären Spannung \mathfrak{U}_{st} und einer Ausgleichsspannung \mathfrak{U}_a zusammen:

$$\mathfrak{U} = \mathfrak{U}_{st} + \mathfrak{U}_a \tag{5}$$

Die Ausgleichsspannung \mathfrak{U}_a bzw. ihr Momentanwert u_a ist gleich dem allgemeinen Integral der homogenen Gleichung $(e_s = 0)$,

$$\frac{\mathrm{d}^2 u}{\mathrm{d}t^2} + 2\beta \frac{\mathrm{d}u}{\mathrm{d}t} + r_0^2 u = 0$$

und zwar

$$u_a = C_1 \varepsilon^{\varphi_1 t} + C_2 \varepsilon^{\varphi_2 t} \tag{6}$$

wo C_1 und C_2 die Integrationskonstanten sind, und

$$\varrho_{1,2} = -\beta \pm \sqrt{\beta^2 - \nu_0^2} = -\beta \pm j\nu \qquad (7)$$

$$\nu = \sqrt{\nu_0^2 - \beta^2} \tag{8}$$

³) A. Hund, Hochfrequenzmesstechnik, 2. Aufl., Springer, Berlin 1928, S. 344 ff.

Die stationäre Spannung \mathfrak{U}_{st} bekommen wir direkt aus der Schaltung 3b.

$$\mathfrak{ll}_{st} = \mathfrak{e}_s \frac{1/\mathfrak{h} C}{R + \mathfrak{h} L + 1/\mathfrak{h} C} = \mathfrak{e}_s \frac{1}{1 + \mathfrak{h} RC + \mathfrak{h}^2 LC}$$

Mit $e_s = e_s \varepsilon^{\mathfrak{h}t}$ und $\mathfrak{h} = -a$ sowie mit Benützung von (2) und (3) wird der Momentanwert

$$u_{st} = e_s \frac{\nu_0^2}{\nu_0^2 - 2 \, \alpha \, \beta + \alpha^2} \, \varepsilon^{-\alpha t} = e_s \frac{\nu_0^2}{(\beta - \alpha)^2 + \nu^2} \cdot \varepsilon^{-\alpha t}$$
(9)

Durch Einsetzen der Werte aus (6) und (9) in (5) erhalten wir für den Momentanwert der Spannung am Kondensator

$$u = C_1 \varepsilon^{e_1 t} + C_2 \varepsilon^{e_2 t} + e_s \frac{\nu_0^2}{(\beta - \alpha)^2 + \nu^2} \varepsilon^{-\alpha t}$$
(10)

oder bei Benützung von (7)

u

$$u = K \varepsilon^{-\beta t} \cos(\nu t - \kappa) + e_s \frac{\nu_0^2}{(\beta - \alpha) + \nu^2} \cdot \varepsilon^{-\alpha t}$$
(10a)

wo K und \varkappa die neuen Integrationskonstanten sind. Die Randbedingungen für t = 0 heissen

$$= 0$$
 und $\frac{\mathrm{d}u}{\mathrm{d}t} = 0$

woraus sich die Integrationskonstanten als folgende Ausdrücke berechnen lassen:

$$K = -\frac{e_s}{\cos \kappa} \cdot \frac{\nu_0^2}{(\beta - \alpha)^2 + \nu^2} = -e_s a \frac{1}{\cos \kappa}$$
obei

WO

und

wo

$$a = \frac{\nu_0^2}{(\beta - \alpha)^2 + \nu^2}$$
(11)

$$tg \ \kappa = \frac{\beta - \alpha}{\nu}$$
 (11a)

Somit bekommen wir für die Spannung an der Kapazität C

$$\underline{u = e_s \, a \, \varepsilon^{-\alpha \, t} \left[1 - \frac{\varepsilon^{-(\beta - \alpha) \, t}}{\cos \, \varkappa} \cos \left(\nu t - \varkappa \right) \right]}$$
(12)

Das ist die allgemeine Lösung der Gleichung (1) für die erwähnten Randbedingungen.

Wenn $\nu = \sqrt{\nu_0^2 - \beta^2}$ reell, d. h. wenn $\beta < \nu_0$ ist, enteteht ein schwingender Spannungsverlauf mit der Kreisfrequenz v. Ist $\beta > v_0$, so ist v nicht mehr reell, sondern imaginär:

$$v = \sqrt{-(\beta^2 - v_0^2)} = j \mu$$
 (13)

$$\mu = \sqrt{\beta^2 - \nu_0^2} = \text{reell} \tag{13a}$$

Es entsteht kein schwingender Vorgang mehr, sondern ein aperiodischer. Auch z ist nicht mehr reell, sondern gemäss Gleichung (11a) und (13) imaginär oder komplex.

$$\nu^2$$

J. Fallou, Les réseaux de transmission d'énergie, Gauthier-Villars, Paris 1935, S. 288.

Wir benützen deshalb folgende Definitionen (14) oder (14a), je nachdem $\beta - \alpha$ kleiner oder grösser als μ ist:

Für

wird gesetzt

oder

$$j \cdot \operatorname{tg} \varkappa = \operatorname{ctgh} \varkappa' = \frac{\beta - \alpha}{\mu}$$
, wenn $|\beta - \alpha| \rangle \mu$ (14a)

wo \varkappa' wieder reell ist.

Durch Einsetzen von (13) und (14) oder (14a) in die Gleichung (12) bekommen wir folgende Ausdrücke für den aperiodischen Fall:

$$u = e_s a' \varepsilon^{-\alpha t} \left[1 - \frac{\varepsilon^{-(\beta - \alpha)t}}{\cosh \kappa'} \cosh \left(\mu t + \kappa'\right) \right]$$
(15)
wo $a' = \frac{\nu_0^2}{(\beta - \alpha)^2 - \mu^2}$ (15a)

wo

gültig für $|\beta - \alpha| \langle \mu$

oder

$$u = e_s \cdot a' \cdot \varepsilon^{-\alpha t} \left[1 - \frac{\varepsilon^{-(\beta - \alpha)t}}{\sinh \kappa'} \sinh \left(\mu t + \kappa'\right) \right] (15b)$$

gültig für $|\beta - \alpha| \rangle \mu$

Für den aperiodischen Verlauf der Spannung bestehen damit zwei Formeln (15) und (15b), die eine mit cosh-, die zweite mit sinh-Funktionen. Das bedeutet nicht, dass die Spannung an der Kapazität zwei verschiedenen Gesetzen gehorcht, sondern hängt damit zusammen, dass wir Exponentialfunktionen durch hyperbolische Funktionen ausgedrückt haben, welche, wie cosh, tgh und ctgh, in bestimmten Bereichen im Reellen nicht existieren. Darum ändert sich die Form des Ausdruckes für die Spannung, wenn wir sie mit durchwegs reellenParametern μ und \varkappa' beschreiben.

Für den Fall $\beta = \nu_0$ oder $\nu = 0$ lässt sich die Gleichung (12) nicht verwenden. Dieser Fall stellt eine singuläre Lösung der Gleichung (1) dar und muss separat gelöst werden. Mit diesem Spezialfall werden wir uns im Abschnitt 5 näher befassen.

4. Die Spannungsextremwerte

Aus der Bedingung $\frac{du}{dt} = 0$ erhalten wir für die

Gleichung (12)

$$\varepsilon^{-\beta t_m} \left[\beta \cos\left(\nu t_m - \nu\right) + \nu \sin\left(\nu t_m - \nu\right)\right] = \alpha \varepsilon^{-\alpha t_m} \cos \nu$$

und durch den Ansatz

$$\operatorname{tg} \xi = \frac{\nu}{\beta} = \frac{\sqrt{\nu_0^2 - \beta^2}}{\beta} \tag{16}$$

$$\frac{\alpha}{\nu_{v}} \varepsilon^{-\alpha t_{m}} \cos \varkappa = \varepsilon^{-\beta t_{m}} \cos \left(\nu t_{m} - \varkappa - \varsigma\right) \quad (17)$$

oder

$$\frac{\alpha}{\nu_0} \varepsilon^{(\beta-\alpha)t_m} \cos \kappa = \cos \left(\nu t_m - \kappa - \tilde{\varsigma}\right) \quad (17a)$$

Die beiden Gleichungen (17) und (17a) sind zunächst nur für den periodischen Vorgang brauchbar. Für den aperiodischen Vorgang setzen wir $\nu = j\mu$ in (17) oder differenzieren die Gleichungen (15) und (15b) und bekommen

$$\frac{\alpha}{\nu_0} \varepsilon^{-\alpha t_m} \cosh \kappa' = \varepsilon^{-\beta t_m} \cosh \left(\mu t_m + \kappa' - \tilde{S}'\right)$$

für $|\beta - \alpha / \langle \mu$ (18)

und

$$\frac{\alpha}{\nu_0} \varepsilon^{-\alpha t_m} \sinh \kappa' = \varepsilon^{-\beta t_m} \sinh \left(\mu t_m + \kappa' - \xi'\right)$$

für $|\beta - \alpha| > \mu$ (18a)

wo

(15a)

$$\operatorname{tgh} \xi' = \frac{\mu}{\beta} = \frac{\sqrt{\beta^2 - \nu_0^2}}{\beta} < 1 \qquad (19)$$

Durch Einsetzen von (16) bzw. (19) in die Gleichungen (17) oder (17a), (18) bzw. (18a) lässt sich leicht beweisen, dass diese Gleichungen zunächst für t = 0 erfüllt werden. Das erste Extremum (Minimum) liegt im Nullpunkt.

Für den periodischen Vorgang bestimmen wir weitere Maxima und Minima am besten graphisch aus (17a) als Schnittpunkte einer Cosinuslinie $\cos (\nu t - \varkappa - \xi)$ mit einer Exponentialkurve

$$\frac{\alpha}{\nu} \varepsilon^{(\beta-\alpha)t} \cos \varkappa$$

Die graphische Konstruktion ist nach Fig. 4 ohne besondere Erläuterungen verständlich. Aus Fig. 4 sehen wir, dass im allgemeinen Falle die Spannung u unendlich viele Maxima und Minima hat (Expo-



Graphische Bestimmung der Zeitpunkte der extremen Spannungswerte

(1)
$$\varepsilon^{(\beta-\alpha)t} \min \beta < \alpha$$

(2) $\varepsilon^{(\beta-\alpha)t} = 1; (\beta = \alpha)$
(3) $\varepsilon^{(\beta-\alpha)t} \min \beta > \alpha$
(4) $\varepsilon^{(\beta-\alpha)t} \min \beta > \alpha$
(5) $\cos(\nu t - \varkappa - \xi)$

nentialkurve 1), was dem periodischen Verlauf der Gleichung (12) entspricht. Unter Umständen ist aber auch ein einziges Maximum möglich (Exponentialkurve 4).

Im Falle des aperiodischen Vorganges ist der Spannungsverlauf wesentlich einfacher. Das erste Extremum (Minimum) besteht wieder im Nullpunkt der Zeitachse. Das zweite Minimum liegt bei $t = \infty$. Ein dritter Extrempunkt (Maximum) findet sich im Schnittpunkte der sinh- bzw. cosh-Linie des Arguments $(\mu t + \varkappa' - \xi')$ mit der Exponentialkurve

$$\frac{\alpha}{\nu_0}\cosh \kappa' \varepsilon^{(\beta-\alpha)t} \text{ bzw. } \frac{\alpha}{\nu_0}\sinh \kappa' \cdot \varepsilon^{(\beta-\alpha)t}$$

Für die graphische Berechnung der Zeiten des Maximums bzw. des Minimums der Spannung ist es zweckmässig, die beiden Seiten der Gleichungen (17a), (18) und (18a) zu logarithmieren. Wir bekommen dann anstatt Exponentialkurven gerade Linien.

5. Grenz- und Sonderfälle a) A periodischer Grenzfall ($\beta = \nu_0$):

Dieser Fall liegt vor, wenn $\nu = \sqrt{\nu_0^2 - \beta^2}$ oder $\mu =$ $\sqrt{\beta^2 - \nu_0^2}$ nach Null streben. Die Lösung der Gleichung (1) bzw. (1a) für diesen Fall bekommen wir, indem wir in (10) $\varrho_{1,2} = -\beta \pm \Delta$ einsetzen, wo

$$\varDelta = \sqrt{\beta^2 - \nu_0^2}$$

eine kleine, nach Null strebende Grösse ist. Durch Grenzübergang der Funktion u (Δ) für $\Delta \rightarrow 0$ und Reihenentwicklung des Ausdruckes $\varepsilon^{\pm dt}$ entsteht nach einer einfachen Umformung:

$$u = K_1 \varepsilon^{-\beta t} + K_2 t \varepsilon^{-\beta t} + e_s \frac{\nu_0^2}{(\beta - \alpha)^2} \varepsilon^{-\alpha t}$$
(20)

Dabei bedeuten, wie früher, K_1 und K_2 die Integrationskonstanten. Mit den Randbedingungen:

$$(u)_{t=0} = 0 \text{ und } \left(\frac{\mathrm{d}u}{\mathrm{d}t}\right)_{t=0} = 0$$

 $a = \frac{\nu_0^2}{(\beta - \alpha)^2}$

wird

$$u = e_s a \varepsilon^{-\alpha t} \left\{ 1 - \varepsilon^{-(\beta - \alpha) t} [1 + (\beta - \alpha) t] \right\}$$
(21)

wo

Für die Spannungsextrema bekommen wir aus $\frac{du}{dt} = 0$

die Bedingung:

$$\varepsilon^{-\beta t_{m}} \left[\alpha \, \varepsilon^{(\beta-\alpha) t_{m}} - \alpha - \beta \left(\beta - \alpha \right) t_{m} \right] = 0 \quad (22)$$

(21a)

1

Aus dieser Gleichung ergibt sich, dass die Spannung u in diesem Falle 3 Extrema hat, und zwar für $t_m = 0$ und $t_m = \infty$ Minima, und ein einziges Maximum für einen weitern Wert von t_m (Fig. 5d).

Dieser letzte Wert lässt sich graphisch aus der Gleichung

$$\varepsilon^{(\beta-\alpha)t_m} = 1 + \frac{\beta}{\alpha} (\beta-\alpha) t_m$$
 (22a)

berechnen.

b) Blitzstrom sehr langer Dauer ($\alpha = 0$), (Einschalten einer Gleichspannung):

Diesem Fall entspricht der Blitzstrom von unendlich langer Rückenzeitkonstante T, d. h.

$$\alpha = \frac{1}{T} = 0$$

Durch Einsetzen von a = 0 in die Gleichung (12) folgt für den periodischen Verlauf der Spannung

$$u = e_s \left[1 - \frac{\varepsilon^{-\beta t}}{\cos \varkappa} \cos \left(\nu t - \varkappa \right) \right]$$
(23)
wobei

$$\operatorname{tg} \kappa = \frac{\beta}{\nu} = \frac{1}{\operatorname{tg} \xi}$$

Als Bedingung für die Spannungsextrema entsteht

$$\nu t_m = n \pi \tag{24}$$

wo n die Werte 0, 1, 2, 3, ... annehmen kann.



$$\begin{cases} \frac{1}{a \cdot e_s} f_1(t) = \varepsilon^{-\alpha t} + \frac{\varepsilon^{-\beta t}}{\cos z} \end{cases}$$

obere Umhüllende der schwingenden Spannungskurve

- $\begin{cases} \frac{1}{a \cdot e_s} \varphi(t) \text{ und } \frac{1}{a' \cdot e_s} \varphi(t) = \varepsilon^{-\alpha t} \\ \text{Mittellinie der schwingenden Spannungskurve und} \\ \text{Kurvenasymptote der aperiodischen Spannungskurve} \end{cases}$ 2 2 $\frac{1}{a \cdot e_{s}} \mathbf{f}_{2}(t) = \varepsilon^{-\alpha t} - \frac{\varepsilon^{-\beta t}}{\cos z}$ 3
 - untere Umhüllende der schwingenden Spannungskurve (4) Spannungskurve

(5)
$$\begin{cases} \frac{1}{a \cdot e^s} f_1(t) = 2 e^{-\alpha t} \\ \text{obere Umhüllende in dem Fall } \alpha = \beta \\ \end{cases}$$

(6)
$$\begin{cases} \frac{1}{a \cdot e_s} f_2(t) = 0 \\ \text{untere Umhüllende in dem Fall } \alpha = \beta \\ \frac{1}{a' \cdot e_s} \varphi(t) = e^{-\alpha t} = 1 \end{cases}$$

 $\begin{cases} Kurven asymptote der aperiodischen Spannungskurve$ $für den Fall <math>\alpha = 0 \end{cases}$

Bei $\nu t_m = 0, 2\pi, 4\pi...$ usw. sind Minima, bei $\nu t_m = \pi, 3\pi...$ usw. Maxima der Kondensatorspannung u.

Aus (23) und (24) wird:

$$u_{max} = e_s (1 + \varepsilon^{-\beta t_m}) = e_s \left(1 + \varepsilon^{-\frac{\beta}{\nu} n\pi}\right)$$
 (23a)

Für den aperiodischen Verlauf der Spannung an der Kapazität wird, indem wir in (15b) $\alpha = 0$ einsetzen $(/\beta - \alpha / = \beta > \mu)$:

$$u = e_s \left[1 - \frac{\varepsilon^{-\beta t}}{\sinh \kappa'} \sinh \left(\mu t + \kappa' \right) \right] \qquad (25)$$

wobei nach (14a) und (19)

$$\operatorname{cotgh} \kappa' = rac{eta}{\mu} = rac{1}{\operatorname{tgh} \xi'}$$
 (25a)

Als Bedingung für Spannungsextrema ergibt sich aus (18a) und (25a)

$$\varepsilon^{-\beta t_{\rm m}} \sinh \mu t = 0$$
 (26)

$$u_{min} = 0, \qquad v_{max} = e_s$$

Der Spannungsverlauf entspricht der Kurve Fig. 5e. Wenn $\beta = r_0$ und gleichzeitig $\alpha = 0$ ist, wird:

und

$$u = e_{s} \left[1 - \varepsilon^{-\beta t} \left(1 + \beta t\right)\right]$$
(27)
$$t_{min} = 0, \quad t_{max} = \infty$$
$$u_{min} = 0, \quad u_{max} = e_{s}$$

Der Spannungsverlauf ist wieder durch Fig. 5e gegeben.

c) Verlustloser Kreis
$$(\beta = 0)$$
:

Wenn R = 0 ist, gilt

$$\beta = \frac{R}{2L} = 0 \text{ und damit } \nu_0 > \beta, \ \nu = \nu_0 \text{ und}$$
$$u = e_s \cos^2 \kappa \cdot \varepsilon^{-\alpha t} \left[1 - \frac{\varepsilon^{\alpha t}}{\cos \kappa} \cos \left(\nu_0 t - \kappa \right) \right] (28)$$

Spannungsextreme entstehen, wenn

$$-\varepsilon^{-\alpha t_m} \sin \varkappa = \sin (\nu_0 t_m - \varkappa) \qquad (29)$$

Es entstehen unendlich viele Maxima und Minima, wobei wieder das erste Minimum bei $t_m = 0$ liegt.

Für sehr grosse at_m -Werte, so dass wir $e^{-\alpha t_m} = 0$ annehmen dürfen, gilt $\nu_0 t_m \approx n \pi + \kappa$

und

$$u_{max} \approx e_s \cos \kappa$$

d) Dämpfungskonstante der Leitung gleich der reziproken Rückenkonstante des Blitzstromes $(a = \beta)$:

In diesem Falle gilt für den periodischen Verlauf der Spannung

$$\operatorname{tg} \kappa = rac{eta - lpha}{
u} = 0 \ ext{und} \ \kappa = 0$$

$$-rac{\pi}{2}<\kappa<+rac{\pi}{2}$$
 ist.

Es wird somit

Weil

$$u = e_s \frac{\nu_0^2}{\nu^2} \, \varepsilon^{-\alpha t} \, (1 - \cos \nu \, t) \tag{30}$$

Für die Spannungsextrema ergibt sich

$$\frac{\alpha}{\nu_0} = \cos\left(\nu t_m - \xi\right) = \frac{\beta}{\nu_0} = \cos\xi \qquad (31)$$

Dieser Gleichung entspricht auf der Zeichnung Fig. 4 die durch den Punkt *A* parallel zur *vt*-Achse laufende Gerade 2.

Die Gleichung (31) gibt weiter

$$vt_m - \xi = 2n\pi \pm \xi$$
 oder $vt_m = 2n\pi + (\xi \pm \xi)$ (31a)

wo $n = 0, 1, 2, 3, \ldots$

Das erste Minimum trifft bei n = 0 und $\nu t_m = 0$ zu, das erste Maximum bei n = 0 und $\nu t_m = 2 \xi$. Dieze Ergebnisse lassen sich auch unmittelbar aus der Fig. 4 ablesen. Aus (30) und (31a) sehen wir, dass nicht nur das erste, sondern alle $u_{min} = 0$ sind. Für $\nu t_m = 2 \xi$ bekommen wir als erstes Maximum

$$u_m = 2 e_s \varepsilon^{-\alpha t_n}$$

Wenn die Spannung an der Kapazität aperiodisch abklingt (stark gedämpfter elektrischer Kreis), gilt mit

$$|\beta - \alpha| = 0 < \mu$$

ähnlich wie oben (Gleichg. 14):

$$\operatorname{tgh} \varkappa' = 0 \quad \operatorname{und} \quad \varkappa' = 0$$
$$u = e_s \frac{\nu_0^2}{\mu^2} \cdot \varepsilon^{-\alpha t} (\cosh \mu t - 1) \qquad (32)$$

Spannungsminima entstehen bei $t_m = 0$ und $t_m = \infty$; dabei ist $u_{min} = 0$. Ein Spannungsmaximum findet sich bei $\mu t_m = 2 \xi'$. Es beträgt

$$u_{max} = 2 e_s \varepsilon^{-\alpha t_{\pi}}$$

Der Spannungsverlauf entspricht der Kurve 5d.

Wenn der aperiodische Grenzfall zutrifft und zugleich $\alpha = \beta$, d. h. $\alpha = \beta = \nu_0$ ist, bekommen wir nach der Aufhebung des unbestimmten Ausdruckes

$$u = \frac{1}{2} e_s \alpha^2 t^2 \varepsilon^{-\alpha t}$$
 (33)

und für die Spannungsextrema die Bedingung

$$t_m \left(2 - \alpha t_m\right) \varepsilon^{-\alpha t_m} = 0 \tag{34}$$

Diese Gleichung gibt $t_{m_1} = 0$ und $t_{m_2} = \infty$ für Spannungsminima, wobei $u_{min} = 0$ und ferner

$$t_{m_3} = \frac{2}{\alpha} = \frac{2}{\beta} = \frac{2}{\nu_0}$$

für das Spannungsmaximum. Die maximale Spannung selbst ist

$$u_{max} = 2 \ e_s \ \varepsilon^{-2} = 0,27068 \ e_s$$

Den Spannungsverlauf gibt Kurve 5d.

e) Sehr rasch abklingende Stromstösse $(a = \infty)$:

Dieser Fall hat weniger praktische, eher theoretische Bedeutung, insbesondere für die numerische Darstellung der Ergebnisse. Für solche rasch abklingende Spannungsstösse nehmen wir im Grenzfall $a = \infty$ an. Durch Grenzübergang in den Formeln (12), (15) und (15b) für $a \to \infty$ bekommen wir sowohl für den schwingenden als auch für den aperiodischen Vorgang

 $\lim_{\substack{\alpha \to \infty \\ \text{und}}} (\nu t_m) = \arccos \frac{\beta}{\nu_0} = \xi \quad \text{(schwingender Vorgang)}$

 $\lim_{\alpha \to \infty} u = 0$

 $\lim_{\alpha \to \infty} (\mu t_m) = 0 \qquad (a periodischer Vorgang)$

Wenn gleichzeitig $a \rightarrow \infty$ und $\beta = 0$ ist, dann ist

$$\lim_{\substack{\mathbf{x} \to \infty \\ \beta \to 0}} (\nu t_m) = \frac{\pi}{2} \quad \text{(schwingender Vorgang)}$$

Diese Ergebnisse können wir direkt aus der Fig. 4 ablesen.

f) Sonderfall im Gebiete des aperiodischen Verlaufs der Spannung, wenn $\beta -a/=\mu$:

Für diesen Fall folgt ganz allgemein nach ziemlich langwierigen Berechnungen für die Spannung der Ausdruck

$$u = \frac{1}{2} e_s \frac{r_0^2}{(\beta - \alpha)^2} \varepsilon^{-\alpha t} \left[(\beta - \alpha)t - \frac{1}{2} \left(1 - \varepsilon^{-2(\beta - \alpha)t} \right) \right]$$
(35)

und für den Zeitpunkt des Maximums bzw. Minimums der Spannung

$$1 - \varepsilon^{-2(\beta - \alpha)t_m} = 2\left(\frac{\alpha}{\nu_0}\right)^2 (\beta - \alpha) t_m \qquad (36)$$

Wenn wir (36) in (35) einsetzen, folgt für das Spannungs-Maximum bzw. -Minimum der Ausdruck

$$u_{max} = e_s \left(\frac{\mu}{\beta - \alpha}\right) \alpha t_m \cdot \varepsilon^{-\left(\frac{\mu}{\beta - \alpha}\right) \alpha t_m} \qquad (37)$$

In der letzten Formel (37) darf der Quotient $\frac{\mu}{\beta-\alpha}$ nicht gekürzt werden, da er gleich +1 oder —1 ist, je nachdem β — α grösser oder kleiner als Null ist.

6. Die Spannungskurven

Um ein genaues Bild über die Form des Spannungsverlaufs als Funktion der Zeit (t) bzw. des Zeitwinkels (νt) oder des Zeitargumentes (μt) und über die Art und Weise, wie diese Kurven von den Parametern a, β und ν_0 abhängen, zu bekommen, benutzen wir noch einmal die Formel (12) und (15) und (15b) bzw. Fig. 4.

Im Falle des periodischen Verlaufes der Spannung gilt gemäss Gleichung (12):

$$u = e_s a \left[\varepsilon^{-\alpha t} - \frac{\varepsilon^{-\beta t}}{\cos \varkappa} \cdot \cos \left(\nu t - \varkappa \right) \right] \quad (38)$$

Aus der Form der Gleichung sehen wir sofort, dass

$$f_{1,2}(t) = e_s a \left[\varepsilon^{-\alpha t} \pm \frac{\varepsilon^{-\beta t}}{\cos \kappa} \right]$$
(39)

die Gleichungen der Umhüllenden der Spannungskurve sind, und dass

$$\varphi(t) = e_s \, a \, \varepsilon^{-\alpha t} \tag{40}$$

die Gleichung der Mittellinie der gedämpften Schwingung darstellt.

Es lässt eich leicht beweisen, dass, wenn $\beta < a$, die untere Umhüllende

$$f_2(t) = e_s a \left[\varepsilon^{-\alpha t} - \frac{\varepsilon^{-\beta t}}{\cos \kappa} \right]$$

stets unter der Zeitachse verläuft, so dass die Spannungsordinaten positive und negative Werte annehmen können (Fig. 5a).

Ist dagegen $\beta > a$, so sind die untere Umhüllende und mit ihr die Spannungswerte stets positiv (Fig. 5c).

Den Spezialfall $\beta = \alpha$ haben wir in Abschnitt 4 untersucht und gefunden, dass die Spannungskurve tangential zur Zeitachse verläuft, d. h. die Spannungsminima durchwegs gleich Null sind.

Das gleiche bekommen wir, wenn wir aus der Gleichung (30) oder (39) die Gleichungen der Umhüllenden

$$f_{1,2}(t) = e_s \frac{\nu_0^2}{\nu^2} (\varepsilon^{-\alpha t} \pm e^{-\alpha t})$$

und der Mittelline

$$\varphi(t) = e_s \frac{\nu_0^2}{\nu^2} \varepsilon^{-\alpha t}$$

aufstellen (Fig. 5b).

In der gleichen Weise können wir auch den Fall $\beta = 0$ untersuchen. Er stellt ungedämpfte Schwingungen dar, deren Mittellinie die Gleichung aufweist:

$$\varphi(t) = e_s \cos^2 \kappa \, \varepsilon^{-\alpha t} = e_s \frac{\nu_0^2}{\alpha^2 + \nu_0^2} \cdot \varepsilon^{-\alpha t}$$

Die Betrachtung der Fig. 4 zeigt weiter, dass für $\beta < \alpha$ die Spannung unendlich viele Maxima und Minima hat (Punkte A, B, C, D usw.), was gut mit der Fig. 5a übereinstimmt.

Das gleiche gilt auch im Fall $a = \beta$ (Punkte A, E, F, G usw.).

Wenn $\beta > a$ wird und $(\beta - a)$ immer grössere Werte annimmt, verschwinden die in der Ferne liegenden Maxima und Minima paarweise, weil die $\varepsilon^{(\beta-\alpha)t}$ Kurve immer steiler wird.

Die Kurve 3 der Fig. 4 zeigt den Grenzfall, wo das zweitletzte Maximum-Minimum-Paar verschwindet. Für noch größsere $(\beta - \alpha)$ -Werte besteht nur *ein* Maximum und *ein* Minimum (Kurve 4, Fig. 4). Für die Zeit, welche dem Berührungspunkt der cosinus- mit der Exponentialkurve der Fig. 4 entspricht (Punkt K), hat die Spannungskurve demnach eine horizontale Wendetangente.

Im Bereiche des aperiodischen Gebietes sind höchstens zwei Arten Spannungskurven vorhanden: Die allgemeine steigt bis zu einem gewissen Maximum und klingt nachher wieder langsam asymptotisch bis auf Null ab (Fig. 5d). Die einzelnen Kurven unterscheiden sich voneinander nur durch die Höhe und den Zeitpunkt des Spannungsmaximums.

Zweitens die spezielle Art der Spannungskurve für a = 0, bei welcher $t_m = \infty$ und $u_{max} = e_s$ ist (Fig. 5e). Sie entspricht dem Einschalten einer Gleichstromquelle.

Die in Fig. 5a...e beispielsweise angegebenen typischen Spannungskurven sind von oben nach unten nach wachsenden β -Werten angeordnet.

Die Kurve Fig. 5a zeigt demnach am wenigsten, die Kurven Fig. 5d und 5e am meisten gedämpfte Schwingungen.

7. Graphische Darstellung einzelner charakteristischer Grössen der Spannungskurven

In der vorliegenden Problemstellung interessieren vor allem das erste Spannungsmaximum der Kondensatorspannung und sein Zeitpunkt, die Rücken- oder Stirn-Halbwertdauer und die maximale Ladung der Kapazität.

Die numerische Auswertung der Resultate für die beliebig gegebenen Blitz-Leitungs- und Schutzkapazitäts-Werte stösst auf Schwierigkeiten, da alle erwähnten Grössen Funktionen mehrerer Unabhängiger sind, nämlich ausser dem Argument Zeit (t) folgender Parameter:

$$e_s, \alpha, \beta$$
 und ν_0

Das Argument (t) verschwindet im Ausdruck des maximalen Spannungswertes, weil die Zeit hier einen bestimmten Wert hat. Indem wir statt u den Quotienten u/e_s betrachten, fällt auch e_s als Variable fort, da u stets proportional e_s ist. Es bleiben die drei freien Parameter α , β und ν_0 übrig, oder statt des letzten, der abgeleitete Parameter:

$$u = \sqrt{\nu_0^2 - \beta^2}$$
 bzw. $\mu = \sqrt{\beta^2 - \nu_0^2}$

Während ν eine unmittelbare physikalische Grösse ist (Kreisfrequenz) und eine graphische Darstellung über ν daher nicht ohne Interesse ist, lässt sich ν_0 leichter berechnen, so dass wir doch ν_0 als unabhängigen und ν als abhängigen Parameter betrachten werden. Es bleiben uns somit die drei unabhängigen Parameter α , β , ν_0 und das Argument tbzw. für die Maximalwerte der Spannungen die Parameter

 α, β, ν_0

Es ist natürlich ohne weiteres möglich, die u_{max}/e_s -Werte in einem xyz-System über zwei der drei Parameter als Argument und dem letzten als festem Parameter unmittelbar graphisch als räumliche Kurven-Schar darzustellen. Nun lässt sich aber aus der Homogenität der Gleichungen leicht nachweisen, dass die Minima und Maxima dieselben sind für gleiche Quotienten

$$\frac{\alpha}{\beta}$$
 und $\frac{\nu_0}{\beta}$, oder $\frac{\beta}{\alpha}$ und $\frac{\nu_0}{\alpha}$, oder $\frac{\alpha}{\nu_0}$ und $\frac{\beta}{\nu_0}$.

Durch Einführen dieser «relativen Parameter» erhalten wir eine allgemeinere und einfachere Darstellung, da sich die Anzahl der unabhängigen Parameter somit auf 2 reduziert. Wir wählen

als ersten relativen Parameter $a_0 = \frac{\alpha}{\nu_0}$ = relative reziproke Zeitkonstante des Blitzstroms (41)

als zweiten relativen Parameter $\beta_0 = \frac{\beta}{\nu_0}$ = relative Dämpfungskonstante des elektrischen Kreises

(42) ferner als abhängigen Hilfsparameter:

$$\delta_0 = \beta_0 - a_0 = \frac{\beta - \alpha}{\nu_0} \tag{43}$$

Dieser Parametersatz bietet folgende Vorteile:

a) Gegenüber dem Netz mit a, β und ν_0 ist das Netz über a_0 und β_0 graphisch einfacher, da es nur 2 Parameter enthält, und trotzdem allgemein, da es für beliebige R, L und C gültig ist.

b) Die Einführung des abhängigen Parameters δ_0 ermöglicht, ein Kurven*netz* zu konstruieren. Das ist von Vorteil, da Netze sich genauer zeichnen lassen und eine genauere Interpolation ermöglichen als einfache Kurven*scharen*.

c) Für den relativen Parameter β_0 lässt sich schreiben:

$$\beta_0 = \frac{\beta}{\nu_0} = \frac{R}{2} \sqrt{\frac{C}{L}} = \frac{R}{2Z}$$

wo

 $Z = \sqrt{\frac{L}{C}}$ der bekannte Schwingwiderstand des verlustlosen elektrischen Kreises ist. Der so definierte relative Parameter β_0 kommt bereits in der Fachliteratur vor ⁴).

Aus praktischen Gründen führen wir noch einige Zeitgrössen ein, und zwar:

 $\vartheta = \nu \cdot t \text{ sei der } \ll 2 \text{ eitwinkel}$ (44)

 $\Theta = \mu t$ sei das «Zeitargument» (45)

woraus sich ergibt

$$t = \frac{\vartheta}{\nu}$$
 oder $t = \frac{\Theta}{\mu}$ (46) und (47)

Ferner sei

$$\tau = \alpha t = \frac{t}{T} \tag{48}$$

Während τ die relative Zeit bezogen auf die «Eigenzeit» der Störungsfunktion (Blitzstrom-Zeitkonstante) darstellt, geben ϑ und Θ relative Zeitwerte bezogen auf die «Eigenzeit» des Stromkreises $(1: \nu$ bzw. $1: \mu$).

⁴) W. Jaeger, El. Messtechnik, Leipzig 1928, S. 33.

J. Wallot, Theorie der Schwachstromtechnik, Berlin 1940, S. 99.



-- 11 --

Aus (48), (46), (41) und (16) bekommen wir

 $\tau = \frac{\alpha}{\nu} \ \vartheta = \frac{\alpha}{\nu_0} \cdot \frac{\nu_0}{\nu} \ \vartheta = \frac{\alpha_0}{\sin \xi} \cdot \vartheta$

oder aus (48), (47), (41) und (19)

 $au = rac{lpha}{\mu} \, \varTheta = rac{lpha}{
u_0} \, \cdot \, rac{
u_0}{\mu} \, \cdot \, \varTheta = rac{lpha_0}{\sinh \xi'} \cdot \varTheta$



Zeitpunkte des Spannungsmaximums in Abhängigkeit von $\alpha_0 \ \beta_0$ und e_0 (relative Werte ϑ_m und θ_m). *a* Verlustloser Kreis (Erdungswiderstand = 0) *b* Gleichstromstoss (Blitzstronzeitkonstante $\rightarrow \infty$) *c* Aperiodischer Grenzfall ($\beta_0 = 1$) *d* Gebiet des schwingenden Spannungsverlaufes *B* Gebiet des aperiodischen Spannungsverlaufes

Die Einführung der relativen Parameter a_0 , β_0 (und δ_0) ermöglicht, sämtliche charakteristischen Grössen der Spannungskurve graphisch darzustellen.



Für die relative maximale Spannung u_{max}/e_s wird am besten δ_0 als Abszisse und u_{max}/e_s als Ordinate angenommen mit α_0 und β_0 als Parameter. Man erhält damit ein Netz krummliniger Koordina-

ten a_0 und β_0 in der Ebene $u_{max}/e_s - \delta_0$. Darin kann man zu jedem Paar a_0 und β_0 den zugehörigen Wert von u_{max}/e_s ablesen, siehe Fig. 6. An den Stellen, wo das Kurvennetz nicht genügend dicht ist, lassen

Fig. 8.

Zeitpunkte des Spannungsmaximums in Abhängigkeit von α_0 , β_0 und δ_0 (relative Werte τ_m)

- a Verlustloser Kreis (Erdungswiderstand = 0)
- b Gleichstromstoss (Blitzstromzeitkonstante $\rightarrow \infty$)
- c Aperiodischer Grenzfall ($\beta_0 = 1$)
- A Gebiet des schwingenden Spannungsverlaufes
- B Gebiet des aperiodischen Spannungsverlaufes

sich Zwischen-Werte wie üblich durch Interpolation bestimmen.

Für die Bestimmung und die graphische Darstellung der Zeit der maximalen Spannung können



Nomogramm zur Bestimmung der Parameter v_0 , β , α_0 und β_0

 $(\delta_0 = \beta_0 - \alpha_0)$

wir entweder $\vartheta = \nu t$ bzw. $\Theta = \mu t$ oder $\tau = at$ benützen, und sodann ϑ_m , Θ_m bzw. τ_m entweder über δ_0 oder β_0 bzw. a_0 als Abszisse darstellen. Wir geben beide Zeitgrössen in der Darstellung über β_0 als Abszisse, da über δ_0 als Abszisse die Θ_m -Linien sich teilweise schneiden:

Fig. 7 zeigt einige Kurven $\vartheta_m(\beta_0)$ bzw. $\Theta_m(\beta_0)$ für konstante α_0 - und δ_0 -Werte. Fig. 8 zeigt dieselbe Art der Darstellung für $\tau_m(\beta_0)$.

Art der Darstellung für $\tau_m(\beta_0)$. Aus den Fig. 6, 7 und 8 ist der Einfluss der Parameter a_0 und β_0 auf den Spannungsverlauf ersichtlich. Je kleiner a_0 und β_0 sind, um so grösser ist das relative Spannungsmaximum, welches schliesslich beim Einschalten einer Gleichspannung $(a_0 = 0)$ in den verlustlosen Kreis $(\beta_0 = 0)$ den bekannten Höchstwert 2 erreicht. Für a_0 gleich 10 sind alle Spannungsmaxima bereits kleiner als $10 \ensuremath{}^0/_0$ von e_s .

In gleicher Weise lassen sich auch andere Kurvennetze, beispielsweise für Stirn- und Rücken-Halbwertdauer, konstruieren, worauf hier nicht näher eingetreten wird.

8. Graphische Ermittlung der Parameter und Beispiele

Fig. 9 gibt schliesslich ein Nomogramm, aus dem für jeden praktischen Fall die mathematischen Hilfsgrössen (Parameter) α , β , $\alpha_0 \beta_0 \nu_0$ für gegebene Werte von R, C und Abstand D der Einschlagstelle vom Kondensator direkt abgelesen werden können. Und zwar sind die Zahlenwerte der Leitungsinduktivität gleich angenommen wie im frühern Bericht über die Beanspruchung von idealen Ableitern durch nahe Blitzschläge⁵), nämlich L =1,667 mH/km bzw. $\omega L = 0,524 \ \Omega/km$ bei 50 Hz. Das entspricht etwa der Induktivität eines Phasenleiters mit der Erde als Rückleiter.

Mit Hilfe dieser Werte lassen sich die grössten Spannungen u_{max}/e_s an der Schutzkapazität C und der Zeitpunkt r_m ihres Auftretens aus den Fig. 6 bis 8 sofort ablesen.

Das Vorgehen soll an einem Beispiel gezeigt werden. Es erfolge ein Blitzeinschlag mit 50 000 A Scheitelwert und 50 μ s Halbwertdauer T_H (72,2 μ s Zeitkonstante T) in einen Mast mit 10 Ω Erdungswiderstand. Eine Phase erleide einen Rücküberschlag und trage die Ueberspannung zu einem am 3 km entfernten Leitungsende angeschlossenen Schutzkondensator von 0,2 μ F. Wie gross ist die grösste Spannung am Leitungsende, d. h. am Schutzkondensator?

Zunächst ergibt sich der als EMK wirkende Spannungsabfall des Blitzstroms in der Masterdung zu $e_s = 50\ 000 \cdot 10 = 500$ kV. Ferner beträgt

$$lpha = rac{1}{T} = rac{10^6}{72.2} = 1,386 \cdot 10^4$$

Aus Fig. 9, linker Teil, ergibt sich im Schnittpunkt (0) der Linien $R = 10 \Omega$ und 3000 m ein Wert $\beta = 1 \cdot 10^3$. Aus Fig. 9, rechter Teil, folgt weiter aus $C = 0.2 \ \mu F$ und D = 3000 m ein Wert $\nu_0 = 3.17 \ 10^4$ für die Eigenkreisfrequenz des Kreises aus Leitungsinduktivität und Schutzkapazität.

Aus den Werten β und ν_0 folgt nun der rel. Parameter $\beta_0 = \beta/\nu_0$ graphisch als Schnittpunkt der Verbindungs-Geraden $\beta = 1 \cdot 10^3$ und $\nu_0 = 3,17 \cdot 10^4$ mit der mittleren Skala, $\beta_0 = 0,032$.

Da $\beta_0 < 1$ ist, verläuft die Spannung am Kondensator als schwach gedämpfte Schwingung (Fig. 5a).

Aus derselben Skala α wie für β folgt weiter $\alpha_0 = \alpha/\nu_0 = 0.44$.

Zur Kontrolle ergibt sich $\delta_0 = \beta_0 - \alpha_0 = 0.032 - 0.440 = -0.408$.

Mit a_0 und β_0 ergibt sich nun aus Fig. 6a (Punkt P_1) die relative maximale Spannung an der Kapazität zu

$$\frac{u_{max}}{e_s} = 1.14 \text{ oder } \underline{u_{max}} = 570 \text{ kV}.$$

Aus Fig. 7 und 8 folgt bei Benützung der δ_0 -Kurven als Träger der Teilung der a_0 -Kurvenschar gemäss der Gl. (43), (Punkt P_1):

$$\vartheta_m = 2,58 = v t_m, \ t_m = \frac{\vartheta_m}{v} z \frac{\vartheta_m}{v_0} =$$

= $\frac{2,58}{3,17} \cdot 10^{-4} z \ 81,5 \ \mu s$

bzw.

$$au_m = 1,13 = \alpha t_m, \ t_m = rac{\tau_m}{lpha} = rac{1,13}{1.386} \cdot 10^{-4} \approx 81,6 \ \mu s$$

Ohne Schutzkondensator hätte die Spannung am Leitungsende den Wert $2e_s = 1000$ kV erreicht, sofern von Leitungsverlusten abgesehen wird.

Hätte der Blitzstrom nur 20 μ s Halbwertdauer T_H bzw. 20 : 0,693 = 28,9 μ s Zeitkonstante aufgewiesen, so wäre $a = \frac{1}{T} = 3,46 \cdot 10^4$ und $a_0 = 1,09$. Der Wert β_0 bleibt derselbe = 0,032, $\delta_0 = \beta_0 - a_0$ wird = --1,06. Somit betrüge die grösste Spannung an der Schutzkapazität nach Fig. 6a (Punkt P_2)

$$\frac{u_{max}}{e_s} = 0,675 \quad \text{oder} \quad \underline{u_{max} = 338 \text{ kV}}$$

Sie ist nach Fig. 7 und 8 bei $\vartheta_m = 2,22$ oder $\tau_m = 2,43$ vorhanden (Punkt P_2), d. h. nach

bzw.

$$v_0 = 3,17$$

 $\tau_m = 2,43$

 $t_m = -\frac{\vartheta_m}{2} = \frac{2,22}{2,15} \cdot 10^{-4} = 70,2 \ \mu s$

$$t_m = -\frac{v_m}{\alpha} = -\frac{2,20}{3,46} \cdot 10^{-4} \approx 70.4 \ \mu s$$

Ohne Schutzkondensator hätte die Spannung am Leitungsende den Wert $2e_s = 1000$ kV erreicht,

⁵) K. Berger, Die Beanspruchung von Ueberspannungsableitern durch nahe Blitzeinschläge. Bull. SEV 1942, S. 272...284.

sofern von den Verlusten auf der Leitung abgesehen wird.

Es ist nicht uninteressant zu bemerken, dass die Durchschaltung der Leitung, d. h. der Uebergang von Kopf- zu Durchgangsstation, im ersten Beispiel als besserer Ueberspannungsschutz wirkt als ein Kondensator von 0,2 μ F pro Phase. Denn in der Durchgangsstation beträgt die Ueberspannung $u_{max} = e_s = 500$ kV. Die am Schutzkondensator in einer Durchgangsstation auftretende Ueberspannung ist im allgemeinen kleiner als in der ungeschützten Station (500 kV); sie kann aus der vorliegenden Rechnung, die für die Kopfstation gilt, nicht entnommen werden. Sie müsste in analoger Weise durch Auswertung der ähnlichen Gleichungen für die Durchgangsstation berechnet werden.

Im zweiten Beispiel (kleine Blitzdauer) wirkt dagegen der Schutzkondensator von 0,2 μ F günstiger als die Schaltung als Durchgangsstation.